# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

04-019406

(43)Date of publication of application: 23.01.1992

(51)Int.CI.

F15B 11/00 E02F 9/22 F15B 11/05

(21)Application number: 02-231936

(71)Applicant: TOSHIBA MACH CO LTD

(22)Date of filing:

01.09.1990

(72)Inventor: MATSUMOTO SATORU

(30)Priority

Priority number: 02 89134

Priority date: 05.04.1990

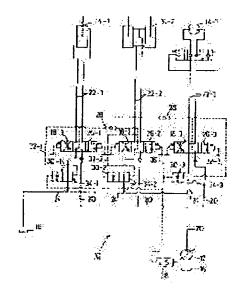
Priority country: JP

# (54) HYDRAULIC WORKING CIRCUIT

# (57)Abstract:

PURPOSE: To improve the composite operation performance and prevent the generation of cavitation by detecting the line pressure between a direction selector valve and an actuator and the max. signal pressure, and controlling an auxiliary valve for adjusting the opening degree in the line, in the opening direction by the pressure in the line and the spring force, while in the closing direction by the max. signal pressure.

CONSTITUTION: Direction selector valves 18–1–3 are installed between a variable capacity pump 12 and actuators 14–1–3, and those are connected by actuator lines 22–1–3, and to a tank 16 through a tank line 24. The actuator supply pressure in each line 22–1–3 is detected by detecting means 26–1–3, and the max. signal pressure selected by a selecting means 28 is introduced into a flow rate control means 38 and auxiliary valves 30–1–3 for adjusting the opening degree in the tank line 24. Accordingly, the auxiliary valves 30–1–3 are controlled in the opening direction by the pressure of the lines 22–1–3 and springs 34–1–3, and controlled in the closing direction by the max. signal pressure, and the simultaneous operation is enabled, and the generation of cavitation is prevented.



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]
 [Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
 [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

⑲ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

# @ 公開特許公報(A) 平4-19406

@Int. Cl. 3 識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)1月23日

F 15 B 11/00 E 02 F 9/22 F 15 B 11/05 M 8512-3H K 9022-2D Z 8512-3H

審査請求 未請求 請求項の数 14 (全14頁)

②発明の名称 油圧作業回路

②特 願 平2-231936

**20出 願 平2(1990)9月1日** 

優先権主張 @平 2(1990) 4月 5日 @日本(JP) 動特願 平2-89134

@発明者 松 本

哲 神奈川県座間市ひばりが丘4丁目5676番地 東芝機械株式

会社相模事業所内

创出 願 人 東芝機械株式会社

東京都中央区銀座4丁目2番11号

四代 理 人 弁理士 浜田 治雄

#### 明 無 書

## 1、発明の名称

### 油圧作業回路

# 2. 特許請求の範囲

(1) 可変容量ポンプと、このでは、 すって負荷される複数のチュムののアクテュを を登まれる複数のチュムののアンプを を変えないのでは、 を変えないのでは、 を変えないのでは、 を変えないのでは、 を変えないのでは、 でのでは、 でいるが、 でいなが、 でいなが、 でいなが、 でいるが、 でいるが、 でいなが、 でいるが、 でいなが、 でいなが、 でいなが、 でい

前記油圧作業回路は、それぞれの方方の方が生まれるのでは、一夕間のアクを検出をファクを検出をできまれるの方の方が使出を関係した。とは、大力のでは、大力のでは、大力のでは、大力のでは、大力を表に、それぞれの方向切換弁な

- (2) 選択された最高信号圧力を可変容量ポンプ の流量制御手段に印加するよう構成する請求 項1記載の油圧作業回路。

朝記台流を遂断するよう構成してなる請求項 2 記載の油圧作業回路。

前記合流を遮断するよう構成してなる請求項 4 記載の油圧作業回路。

(6) 油圧作業回路は一対の回路からなり、一方 の回路のポンプ吐出ラインと他方の回路に含 まれる特定の方向切換弁の入口ポートとの間 を合流弁を介して接続し、前配合流弁は、一 方又は他方の回路に含まれる特定の方向切換 弁を操作した時には他方又は一方のポンプ吐 出油を一方又は他方の回路へ合流させると共 にこれとは逆方向の流れを防止し、一方又は 他方の回路に含まれるそれぞれ特定の方向切 換弁を同時に操作した時には両回路の合流を 防止するよう構成し、さらに両ポンプの吐出 ラインの間ならびに選択された最高信号圧力 ラインの間をそれぞれ連通弁を介して接続し、 前記各連通弁は前記特定切換弁に含まれない 他の方向切換弁を同時に操作しかつそれ以外 の方向切換弁が同時に操作された時には前記 ポンプ吐出ラインの間ならびに最高信号圧力 ラインの間を連通するよう構成してなる請求

項 4 記載の油圧作業回路。

; :

- (1) ポンプ吐出ラインからタンクライインを連通するパイパスラインを設け、この付付流量ライン上に圧力発生手段と圧力補償付流量制度に力を設け、前記圧力を印加すると共に前記圧力発生手段の上流側圧力を容量ポンしての吐出流量調整手段へ由加するよう構成してる請求項1記載の油圧作業回路。
- (1) 油圧作業回路は一対の回路からなり、両回路のポンプ吐出ラインの間ならびに選択された最高信号圧力ラインの間を連通弁を介して接続し、この連通弁を外部信号により開閉するよう構成してなる請求項7記載の油圧作業回路。
- (引) 油圧作業回路は一対の回路からなり、一方の回路のポンプ吐出ラインと他方の回路に含まれる特定の方向切換井の入口ポートとの間を合流弁を介して接続し、前配合流弁は一方又は他方の回路に含まれる特定の方向切換弁

(10) ポンプ吐出ラインからタンクラインへ連通するパイパスラインを設け、このパイパスラインを設け、このパイパスライン上に圧力補償付流量制御弁と圧力発生手段とを設け、前記圧力補償付流量制御弁に選択された最高信号圧力を印加しかつ前記圧力発生手段の上流側圧力を可変容量ポンプの吐

出流量調整手段へ印加すると共に、前記圧力 補償付液量制御弁の設定差圧を外部信号によ り調整する差圧調整手段を設けるよう構成し てなる請求項1記載の油圧作業回路。

- (i!) 差圧調整手段は、圧力補償付制御弁の差圧 設定用パネ荷重を可変とするよう構成してな る請求項10記載の油圧作業回路。
- (11) 外部信号は、油圧作業回路中の作動油温度 に対応する信号である請求項1 0 記載の油圧 作業回路。
- (11) 外部信号は、可変容量ポンプの回転数に対応する信号である請求項1 0 記載の油圧作業 回路。
- (14) 外部信号は、可変容量ポンプと同じ原動機によって駆動され前記原動機の速度に比例した出力液量を有するパイロットポンプの吐出ラインに設けた圧力発生手段の上流側圧力である請求項10記載の油圧作業回路。
- 3.発明の詳細な説明
  - (産業上の利用分野)

本発明は、建設機械等の油圧作業回路に係 り、特にこのような回路における複合操作性 の向上に関する。

#### 〔従来の技術〕

すなわち、第10図において、可変容量ポ

.ンプ100から2つのアクチュエータ102. 104への圧油の供給は、それぞれの方向切 換弁106、108を介して行われるが、こ こでポンプ100と各方向切換弁106, 1.08との間にはそれぞれ補助弁110. 1.1.2が設けられ、そしてこれら補助弁 110.112に対して、その一方の端部 1 1 0 a . 1 1 2 a の一郎には、特に、それ ぞれの方向切換井のアクチュエータ供給油路 内の圧力が補助弁関方向に印加され、また他 方の端部110b, 112bの一部には、特 に、前配各アクチュエータ供給油路内の圧力 の中の最高圧力が補助弁閉方向に印加される ように構成されている。したがって、このよ うな回路によれば、アクチュエータ102、 104の同時操作時には、低負荷側のアクチ ュエータに対する補助弁の開度が制限される ので、アクチュエータの複合操作性が向上さ れる。

〔発明が解決しようとする課題〕

しかしながら、前述の従来技術においては、 補助弁が各々の切換弁とポンプとの間に記設 されているので、アクチュエータの複合操作 時には、オンブから低圧側アクチュエータへ の供給ラインが方向切換弁の戻り開度に関係 なく前記補助弁により制限される。このため、 このような補助弁を、例えば油圧ショベル等 のようなメータアウト制御が必要なアクチュ エータに適用した場合には、アクチュエータ の動きに対して圧油の供給が不足し、キャビ テーションが発生し、騒音上や構成機器の信 頼性上の問題が往々にして発生する。なおこ の場合、前記キャピテーションを防止すべく 方向切換弁のメータアウト側の最大開度を制 限するようにすると、そのアクチュエータの 単独操作時に速度が低下し、作業性上の問題 が発生する。

さらに、この種の油圧作業回路においては、 例えば周囲温度が降下して作動油の粘度が上 昇した場合や或いはポンプがエンジンで駆動 されてのエンの回転数が低下るがように、ボボボ はいては、ボボボッンでの世間がはかっている。 出版 をないののを ないのの を ないの を ないの を ないのの を ないの を ないのの を ないの ないの を ないいの を ないの を ないの を ないの を ないの を ないの を ないの ない ない

į

なお、このような目的、すなわち複合操作性の向上、キャビテーションの防止或いはポンプ流量特性の調整は、例えば特関平 2 ー

#### (課題を解決するための手段)

される少くとも1つの油圧作業回路からなり、 ・ 前記油圧作業回路は、それぞれの方向切換 弁ならびにアクチュエータ間のアクチュエー タライン上にこのライン内の圧力を検出する 検出手段と複数の方向切換弁を同時操作した 状態でこれら検出された前記圧力の中の最高 圧力を最高信号圧力として選択する選択手段 とを設けると共に、それぞれの方向切換弁な らびにタンク間のタンクライン上にはこのラ イン内の開度を閲整する補助弁を設け、さら に前記補助弁はこれらが設けられるそれぞれ の方向切換弁のアクチュエータへの前記アク チュエータライン内の圧力とパネ力とにより 開方向に制御されると同時に前記選択された 最高信号圧力により閉方向に制御されるよう 構成することを特徴とする。

この場合、可変容量ポンプの容量制御は、 例えば、選択された最高信号圧力を可変容量 ポンプの流量制御手段に印加することにより 達成することができる。

さらに、油圧作業回路が一対の回路から構成される場合には、例えば、一方の回路のポンプ吐出ラインと他方の回路のポンプ吐出ライン又は特定の方向切換弁の入力ポートとの間を合流弁を介して接続し、そして、前記合

### (作用)

 したがって、アクチュエータの同時操作が可能となると共に、アクチュエータの同時操作が可能となると共に、アクチュエータ内でのキャンの発生が防止される。また、このような構成においては、方向切換弁のメータアウト側の油路を比較的大きく設定することができる。

### 〔実施例〕

次に、本発明に係る油圧作業回路の実施例を添付図面を参照しながら以下詳細に説明する。

第1 図において、油圧作業回路 1 0 は、基本的には、可変容量ポンプ 1 2 によって負荷される 3 つのアクチュエータ 1 4 - 1; 1 4 - 2, 1 4 - 3 と、タンク 1 6 と、可変容量ポンプ 1 2 ならびにそれぞれのアクチュエータ 1 4 - 1, 1 4 - 2, 1 4 - 3 との間に設けられる方向切換 井 1 8 - 1, 1 8 - 2, 1 8 - 3 とから構成される。そして、可変容

世ポンプ12からの吐出圧油は、ポンプ吐出 ライン20、各方向切換弁18-1、18-2、18-3、各アクチュエータライン22 -1、22-2、22-3を介してそれぞれ 各アクチュエータ14-1、14-2、 14-3へ供給され、一方これら各アクチュ エータ14-1、14-2、14-3からの 戻り油は前記各アクチュエータライン22-1、22-2、22-3、各方向切換弁 18-1、18-2、18-3ならびにタン クライン24を介してタンク16へ排出される。

しかるに、本発明の油圧作業回路 1 0 においては、それぞれの方向切換弁 1 8 - 1 .
1 8 - 2 . 1 8 - 3 ならびにアクチュエータ
1 4 - 1 . 1 4 - 2 . 1 4 - 3 間のアクチュ
エータライン 2 2 - 1 . 2 2 - 2 . 2 2 - 3
上に、このライン内の圧力すなわちアクチュ
エータ供給圧力を検出する検出手段 2 6 - 1 .
2 6 - 2 . 2 6 - 3 とおよびこの検出圧力の

中の最高圧力を最高信号圧力として選択する 選択手段28,28とが設けられると共に、 それぞれの方向切換弁18-1.18-2. 18-3ならびにタンク16間の各タンクラ イン24、24、24にはこのライン内の開 度を関整する補助弁30-1,30-2点。 30-3が設けられる。そして、この補助弁 30-1,30-2,30-3は、各単位信 号ライン32-1、32-2、32-3を介 して印加されるそれぞれの方向切換弁18-1, 18-2, 18-3のアクチュエータラ イン 2 2 - 1 . 2 2 - 2 . 2 2 - 3 内の圧力 とそれぞれのパネ34-1,34-2,」 34-3の付勢力との合計圧力により開方向 に制御されると同時に最高信号圧力ライン 36を介して印加される最高信号圧力により 閉方向に制御される。なお、可変容量ポンプ 12はロードセンシングタイプに構成され、 その流量制御手段38には最高信号圧力ライ

ン36を介して最高信号圧力が印加されてい

δ.

このような構成において、先ず初めに、ア クチュエータを単独操作すべく、例えば方向 切換弁18~1を操作すると、可変容量ポン プ12からの吐出油は、前述したように、ポ ンプ吐出ライン20、方向切換弁18-1、 アクチュエータライン22-1を介してアク チュエータ14-1に供給され、そしてこの アクチュエータ14-1からの戻り油はアク チュエータライン22-1、方向切換弁 18-1、補助弁30-1、タンクライン 24を介してタンク16へ排出され、これに よりアクチュエータ14-1が駆動される。 しかるに、この場合は、補助弁30-1の両 端部にそれぞれ単位信号ライン32-1なら びに最高信号圧カライン36を介して印加さ れている圧力は、他の方向切換弁18-2. 18-3が操作されていないので、共にアク チュエータライン22-1内の圧力すなわち 同圧となり、したがって補助弁30~1はパ ネ3 4 - 1 の付勢力によって関位置に設定されている。このように、単独操作時にはアクチュエータ1 4 - 1 は、方向切換弁1 8 - 1 の操作開度によってのみ調整される速度によって駆動される。

に圧油が流れようとすると、この流れによっ て弁18-1内に差圧が発生され、このため 圧力検出手段26-1で検出される圧力はポ ンプ吐出ライン20の圧力より低下する。一 方、他方の方向切換弁18-2例においては、 井18-2内には圧油は流れていないが、弁 18-2は関ロされてポンプ吐出ライン20 とアクチュエータライン22-2との間は連 通されているので、圧力検出手段26-2で 検出される圧力はポンプ吐出ライン20の圧 力と同圧となる。したがって、一方の補助弁 30-1は、その一端部に単位信号ライン 32-1を介して低圧(アクチュエータライ ン22-1内の圧力)の信号圧力を関方向に 印加され、他端部には最高信号圧力ライン 3 6を介して高圧(ポンプ吐出ライン20内 の圧力)の信号圧力を閉方向に印加されるの で、パネ34-1の付勢力に抗して開度を制 **御される。一方、他方の補助弁30-2は、** その両端部に両信号ライン32-2,36を

このようのは、本発明の正作業のは、本発明の正作業ののようでは、なりののこのは、なりののこのでは、なりののこのでは、なりのでは、なりのでは、なりのでは、なりのでは、なりのでは、なりのでは、なりのでは、ないのではないでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないでは、な

作時におけるアクチュエータ速度を高速に設定することができる。すなわち、アクチュエータの複合操作性ならびに作業性を共に向上することができる。

次に、第2図に、本発明に係る油圧作業回 路を一対の回路から構成した実施例を示す。 すなわち、第2図において、油圧作業回路は 2つの回路 1 0 a. 1 0 b から構成され、こ れらの間に合流弁40が設けられている。な お、図中、第1図と同一の構成部分に対して は同一の参照符号を付すると共に添字1、2. 3, …もしくはa, bを付加して区別してあ る。また、本実施例においては、可変容量ポ ンプ12a,12bはネガティブコントロー ルタイプに構成され、その吐出流量制御手段 38a, 38bは、後述する圧力発生手段 4 4 a . 4 4 b の上流側信号圧力を印加され る。また、アクチュエータ14-1.14-2. 14-3. 14-4. 14-5. 14-6 はそれぞれパケット、ブーム、左走行、右

į !

走行、スウィング、アーム用のアクチュエー タを示すものとする。

先ず初めに、圧力発生手段44a, 44b について説明すると、ポンプ吐出ライン 20a, 20b からタンクライン24 へはパ イパスライン42a.42b.42が設けら れており、そしてこのパイパスライン42a, 4 2 b 上には、前述の圧力発生手段 4 4 a, 4 4 b とならびに圧力補償付流量制御弁 46a, 46bおよびこの制御弁46a, 4 6 b の通過流量を調整する開閉弁 4 8 a, 48 b とが設けられており、そして開閉弁 48a. 48b は方向切換弁18-1. 18-2, 18-3, 18-6の操作信号に よりその開度を調整されるよう構成されてい る。なお、可変容量ポンプ12a, 12bの 吐出流量制御手段38a.38bには、前述 したように、圧力発生手段44a、44bの 上流側信号圧力がそれぞれ信号ライン 50a, 50 bを介して印加される。ところで、この

ような構成によれば、パイパスライン42a. 42 bを通過する流量すなわち圧力発生手段 4 4 a . 4 4 b を通過する流量は、ポンプ吐 出ライン20a,20bの負荷圧に関係なく、 開閉弁48a. 48bの開度によってのみ定 まり、したがって圧力発生手段44a. 4.4 b の上流側圧力も同様に開閉弁48a. 48 b の開度によってのみ定まる。すなわち、 可要容量ポンプ12a, 12bからの吐出圧 油のアクチュエータ14-1, 14-2. 14-3, 14-6への流量は、アクチュエ ータ負荷圧に関係なく、開閉弁48a, 4 8 b の開度に反比例した流量つまり方向切 换并18-1,18-2,18-3,18-6の開度に比例した流量に制御される。しか も、前記制御は、方向切換弁18-1. 18-2, 18-3, 18-6の単独或いは 複合操作に関係なく違成される。

次に、合流弁40について説明する。本発明の合流弁40は、一方の回路10aのポン

ブ吐出ライン20aと他方の回路10bの特 定の方向切換弁、この場合アーム用アクチュ エータ14-6に対する方向切換弁18-6 の入力ポート52-6との間を接続する接続 ライン54上に設けられている。そして、こ のような構成において、前記合流弁40は、 回路10b内の方向切換弁18-6を操作し た場合には、弁体が図において左行されるの で、回路10 a内の可変容量ポンプ12 a内 の吐出圧油をポンプ吐出ライン20g、接続 ライン54を介して入力ポート52~6の方 向へのみ、すなわち、回路10b餌へのみ合 流させる。なお、この場合、開閉弁48a. 48 b には共に方向切換弁18-6の操作信 号が印加されている。一方、回路10a内の 方向切換弁例えば18~2を操作した場合に は、方向切換弁18-2の操作信号は合液弁 40、開閉弁48a, 48bにそれぞれ印加 され、合流弁40が図において右行されると 同時に開閉弁48a,48bはそれぞれ閉方 向へ制御される。この結果、回路10b内の 可変容量ポンプ12 b の吐出圧油が回路 10 a 例へ合流される。また、両回路 10 a. 10b内にそれぞれ含まれる方向切換弁例え ば18-2と18-6を同時に操作した場合 には、合流弁40の両端にはそれぞれの方向 切換弁18-2、18-6の操作信号が同時 に印加されるので、合波弁40は中立位置に 保持され、この結果、各回路10a, 10b はぞれぞれ独立して作動される。したがって、 両アクチュエータ14-2,14-6の負荷 圧に大きな差異がある場合でも、両可変容量 ポンプ12a、12bはそれぞれ独立した負 荷圧で駆動されるので、エネルギロスが発生 しない。因みに、従来のこの種の装置におい ては、負荷圧が非常に異なる2つのアクチュ エータを1つのポンプで駆動しなければなら ない場合が発生するので、省エネルギ上の問 腫が発生すると共に、原動機の出力上の関係 でアクチュエータの駆動速度が低下される等

の問題が発生していた。本発明によれば、前述のことから明らかなようにこれらの問題が すべて解決される。

最後に、本実施例にさらに付属している連 通弁56.58について説明すると、連通弁 5 6 は、両回路 1 0 a . 1 0 b のポンプ吐出 ライン20a,20bの間を接続する接続ラ イン60、54上に設けられ、一方連通弁 58は、両最高信号圧力ライン36 a. 3 6 b の間を接続する信号ライン 6 2 上に設 けられており、そしてこれらの連通弁56。 5 8 は、例えば方向切換弁 1 8 - 3 および 18-4とさらに別の方向切換弁例えば 18-5が同時操作された場合には、プロッ ク状態から連通状態に切り替えられるように 構成されている。したがって、'上記のような 構成においては、両方向切換弁18-3。 18-4の操作量を等しくすれば、左、右走 行アクチュエータ14-3.14-4が同連 となるので、例えば油圧ショベルを直進させ

ながらアクチュエータ14-4のスウィング 操作を行うことができる。

第3図に、第2図に示す実施例における開 開弁48a、48bを共通の開閉弁64に結 成した変更例を示す。このように構成すると 油圧作業回路全体の構成が簡素化されるので、 なお、本実施例の作動は、第2図に示すであるので、 省略する。

次に、第4図に、本発明に係る油圧作業回 路の別の実施例を示す。本実施例は、第3図 に示す単位油圧作業回路、例えば10a(但 し以後、各参照符号の添字aは全て省略する) において、圧力補償流量調整弁46に対して その設定差圧を調整する差圧調整手段を設け るよう構成したものである。すなわち、圧力 補償流量制御弁46の負荷用パネ66にはそ の荷重を調整するピストン68からなる差圧 調整手段が設けられ、そしてこのピストン 68は、可変容量ポンプ12の吐出圧を、温 度センサ70、変換増幅器72、比例制御弁 74および信号ライン76を介して印加され る外部信号Sにより作動されるよう構成され ている。なおこの場合、可変容量ポンプ12 の吐出流量制御方式は、その吐出流量制御手 段38に印加される圧力発生手段44の上流 朗ライン42′内の圧力Ppとポンプ吐出流 量Qとの間の関係が、第5図に示すように、 圧力Ppの上昇に伴って流量Qが低下する、

いわゆるネガティブコントロール方式に構成し、一方圧力発生手段44の特性は、第6図に示すように、パイパスライン42、42′内の通過流量 q が前記圧力(すなわち圧力発生手段44によって発生される圧力) P p の上昇に比例して増大するよう構成する。

ンプ吐出ライン20の圧力はアクチュエータ 1 4 - 3 の供給ライン22 - 3へも接続され、 これが信号ライン62を経て圧力補債流量制 御弁46に作用する。ここで、パネ66の力 + 外部 信号 S の 油圧力 > 信号 ライン 6 2 の 油 圧力であれば、制御弁46はパイパス関度が 閉となる方向へ移動するので、ライン42! へ流出するパイパス油量が減少し、前述のネ ガテイプコントロール方式のポンプ特性によ りポンプ吐出流量Qが増加し、アクチュエー タ14-3へ流れる油量も増加するが、する と絞り80で圧損が増加し、最終的には制御 弁46の開度は、バネ66の力+外部信号S の油圧力=信号ライン62の油圧力となる状 態でパランスし、ポンプ吐出流量Qもこれに 見合った波量でバランスする。

このように、本実施例の油圧作業回路においては、方向切換弁の或る操作量づまり一定の開度に対しては、バネ 6 6 の荷重が、常に、バネ 6 6 のカ=信号ライン 6 2 の油圧カー外

部信号Sの油圧力となる。すれる。を をおりまする。 をはれる。 をは、 をはれる。 をし

 なおここで、第4図乃至第9図に係るポンプ流量特性の調整手段は、前述したように、なり、ボンプ吐出ラインからタンクラインのパイパスライン上に圧力補償付流量制御手段とを設け、前記圧力を乗りませると共に前記圧力補償付流量制御弁の設

定差圧を外部信号により調整するよう構成するのみで連成されるので、その構造を極めて 簡単に構成することができる。

以上、本発明を好通な実施例について説明したが、本発明はこれら実施例に限定されることなく、その精神を逸脱しない範囲内において多くの設計変更がなされ得ることは勿論である。

### (発明の効果)

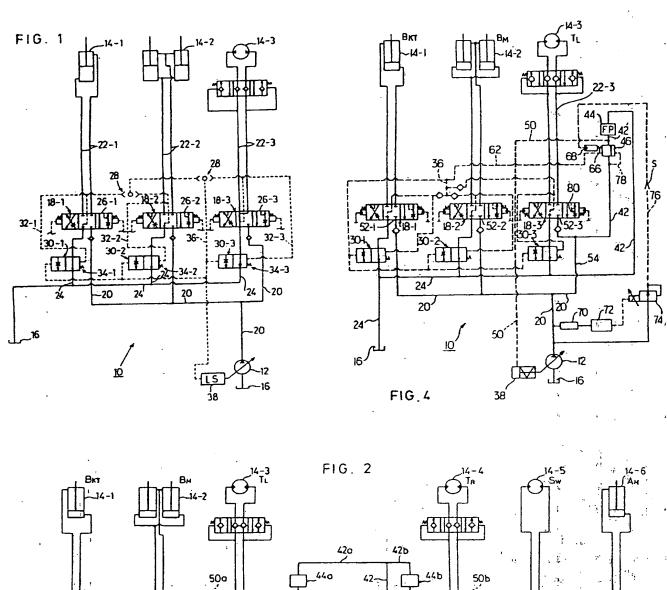
### 4. 図面の簡単な説明

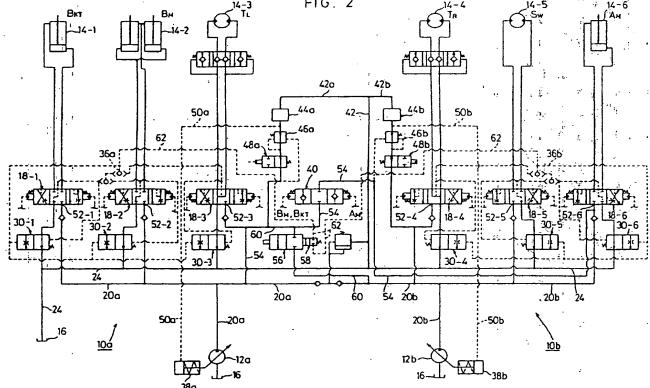
- 1 0 , 1 0 a , 1 0 b … 油圧作業回路
- 12, 12 a, 12 b … 可変容量ポンプ
- 14-1~14-6 ... アクチュエータ
- 16…タンク
- 18-1~18-6…方向切换弁
- 20,20a,20b…ポンプ吐出ライン
- 2 2 1 ~ 2 2 3 … アクチュエータライン
- 2 4 … タンクライン
- 2 6 1 ~ 2 6 3 … 圧力検出手段

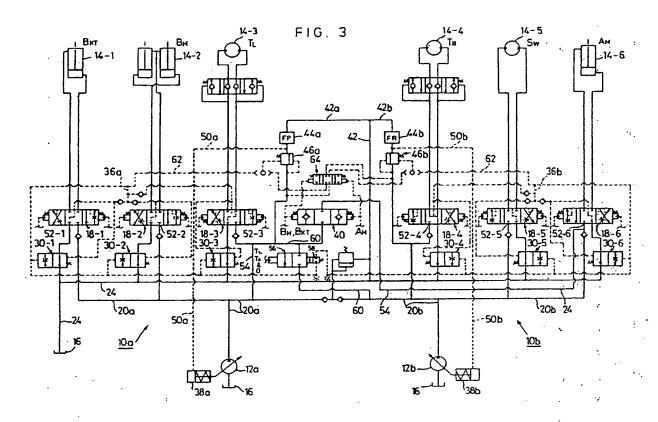
- 28 … 最高圧力検出手段
- 3 0 1 ~ 3 0 6 … 補助弁
- 32-1~32-3…単位信号ライン
- 34-1~34-3 ... \*
- 36,36a,36b…最高信号圧力ライン
- 38,38a,38b…吐出流量制御手段
- 4 0 … 合流弁
- 42. 42a. 42b...パイパスライン
- 4 4 , 4 4 a , 4 4 b … 圧力発生手段
- 46.46a.46b… 圧力補 個付流 量制 卸 弁
- 48a, 48b…開閉弁
- 5.0,50a,50b…信号ライン
- 5 2 1 ~ 5 2 6 … 入力ポート
- 5 4 …接続ライン
- 5 6 . 5 8 … 建通弁
- 60…接続ライン
- 6.2…信号ライン
- 6 4 … 關閉弁
- 66…パネ
- 6 8 … ピストン ( 差圧調整手段)

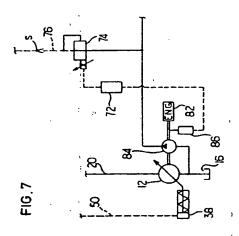
- 7 0 …温度センサ
- 7 2 … 変換增幅器
- 7 4 … 比例制卸井
- 76…信号ライン
- 7 8 … 信号ライン
- 8 0 … 絞り
- 82 …エンジン
- 8 4 …パイロットポンプ
- 8 6 …回転数センサ
- 88… 压力発生手段

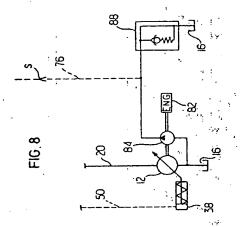
特 許 出 顧 人 東 芝 機 城 株式 会 至 : 出 願 人 代 理 人 弁 理 士 浜 田 / 治 堆 :

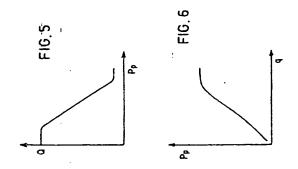












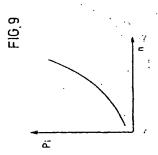


FIG. 10

